# Информация об авторе

1. Фамилия, имя, отчество

*Темирбеков Ербол Садуахасович*

2. Должность, ученая степень, звание

*Профессор кафедры «ИГПМ» АТУ, доктор технических наук, профессор ВАК*

3. Образование – *высшее:*

*- 1980г. КазГУ им.С.М.Кирова****,*** *специальность* ***«механика»***

*- 2003г. ЕНУ им.Л.Н.Гумилева****,*** *специальность* ***«бухучет и аудит»***

4. Область и направления исследований, в том числе участие в *научных проектах с кратким описанием результатов исследования*

***- Был научным руководителем двух Республиканских проектов фундаментальных научных исследований КН МОН РК:***

 *- Разработка упруго-пластических методик расчетов с учетом физической и геометрической нелинейности и алгоритмического обеспечения к подсистемам САПР прочности, жесткости конструкций рычажных механизмов и на их основе расчет новых машин. 2009-2011гг.*

 *- Разработка типоразмерного ряда новых конструкций легких, мобильных, компактных подъемников и подмостей. 2012-2014гг.*

 *Сейчас веду в АТУ инициативный научный проект, зарегистрированный в НЦ НТИ МОН РК*

5. Список наиболее значимых публикаций, не более 20 (патенты, разработанные стандарты):

|  |
| --- |
| *с импакт-фактором в* ***Scopus****’e (информация от 27.10.2014):* |
| ***название*** |  | ***издание*** | ***стр.*** | ***соавторы*** |
| *1.Shock-free Race Track of Road Roller Vibration Exciters.* | *article* | *World Congress on Engineering. London, U.K., 6-8 July, 2011, p.34-37* | *p.34-37* | *S.U.Dzholdasbekov* |
| *2.Designing of Sixlink Mechanism Schemes with the Changeable Contour. Taking into Account Forces Transfer.* | *article* | *World Congress on Engineering. London, U.K., 6-8 July, 2011, p.38-43* | *p.38-43* | *S.U.Dzholdasbekov* |
| *3.Scaffold with Improved Construction Rigidity* | *article* | *Sрringеr: Advances оn Theory and Practice of Robots and Manipulators: Proceedings of Romansy 2014, ХХ ClSM-lFToMM Symposium оп Theory and Practice of Robots and Manipulators.*  | *p.527-535* | *S.U.Dzholdasbekov* |
| *4.Theoretical and experimental force analysis of hinge-lever lift* | *article* | [*Problemy Mashinostraeniya i Nadezhnos'ti Mashin*](http://www.scopus.com/source/sourceInfo.url?sourceId=23431&origin=recordpage)*, Issue 6, 2004,*  | *P.91-94* | [*Dzholdasbekov, U.A.*](http://www.scopus.com/authid/detail.url?authorId=6508146660&amp;eid=2-s2.0-10144255856)*,* [*Dzholdasbekov, S.U.*](http://www.scopus.com/authid/detail.url?authorId=6507662577&amp;eid=2-s2.0-10144255856)*,* [*Savel'ev, E.N.*](http://www.scopus.com/authid/detail.url?authorId=7004517951&amp;eid=2-s2.0-10144255856) |
| *5. Обоснование методики учета ориентации кинематических пар манипуляторов методом конечных элементов* | *статья* | *ж. «Известия высших учебных заведений. технология текстильной промышленности», №3 (357), 2015* | *с.138-141* | *Усенбеков Ж.* |
| *6. Моделирование ориентации кинематических пар манипуляторов методом конечных элементов. Темирбеков* | *статья* | *ж. «Известия высших учебных заведений. технология текстильной промышленности», №3 (357) , 2015* | *с.134-138* | *Усенбеков Ж.* |
| *7. Влияние точности механизмов отклонения иглы и перемещения материала на качество беспосадочной строчки* | *статья* | *ж. «Известия высших учебных заведений. технология текстильной промышленности», №3 (357) , 2015* | *с.130-134* | *Усенбеков Ж., Сеитов Б.* |
| *8. Вероятность безотказной работы механизмов машин легкой промышленности* | *статья* | *ж. «Известия высших учебных заведений. технология текстильной промышленности», №3 (357) , 2015* | *с.127-130* | *Усенбеков Ж., Сеитов Б.* |
| ***- Индекс Хирша****: равен 1 (единица)* |

* *в изданиях, входящив в* ***перечень Комитета:***

|  |  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- | --- |
| *9.Elastoplastic analysis of constructions link mechanism* | *article* | *Вестник НАН РК №3, Алматы, 2013, p.17-22* | *p.17-22* | *-* |
| *10.Distributed inertia space motion rod mechanism*  | ***Импакт-фактор по РК - 0.130*** | *Доклады НАН РК №2, Алматы, 2013, p.33-40* | *p.33-40* | *-* |
| *11.Kinematics of mechanisms of high-class, using the conditional replacement rack* | *article* | *Вестник НАН РК №4, Алматы, 2013, p.3-12* | *p.3-12* | *-* |
| *12.The kinematics mechanism with a group of assur IV class second order* | ***Импакт-фактор по РК - 0.130*** | *Доклады НАН РК №4, Алматы, 2013, p.22-27* | *p.22-27* | *-* |
| *13.Шатунные кривые шестизвенных механизмов II и IV классов*  | ***Импакт-фактор по РК - 0.130*** |  *Доклады НАН РК №1, Алматы, 2014, с.42-49* | *с.42-49* | *-* |
| *14.Curves of connecting rods six-membered mechanisms II and IV classes.* | ***Импакт-фактор по РК - 0.130*** | *ж.ДОКЛАДЫ НАН РК №1, Алматы, 2014, p.50-56* | *p.50-56* | *-* |
| *15.Falsework with improved rigidity of the structure* | ***Импакт-фактор по РК - 0.130*** | *ж.ДОКЛАДЫ НАН РК №2, Алматы, 2014, p.26-31* | *p.26-31* | *-* |

* *в научных изданиях* ***других стран***

|  |  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- | --- |
| *16.Расчет пространственных рычажных механизмов методом конечных элементов.* | ***Импакт-фактор РИНЦ 2012 - 0,241*** | *Известия ВУЗов «Машиностроение»* ***Москва, МГТУ им.Н.Э. Баумана,*** *№5 2011г, с.21-26*  | *с.21-26*  | *Кайнарбеков А.К* |
| *17.Functional properties of stepless gear adaptive transmissions.* | *article* | *Scientific journal of IFToMM international federation for the promotion of mechanism and machine science “PROBLEM OF MECHANICS”, №2(51), 2013,* ***Tbilisi,*** *p.13-20* | *p.13-20* | *S.U. Joldasbekov, A.А.Jomartov* |
| *18.Elastic vibrations in mechanism of class IV.* | *article* | *Scientific journal of IFToMM international federation for the promotion of mechanism and machine science “PROBLEM OF MECHANICS”, №2(51), 2013,* ***Tbilisi,*** *p.21-27*  | *p.21-27* | *S.U. Joldasbekov, A.А.Jomartov* |

* *в других изданиях РК:*

|  |  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- | --- |
| *19.Motion exciters rollers with the condition of continuous, touch and smoothness* | *article* | *Журнал РК «Транспорт и дороги Казахстана» №1 (51) 2013. с.31-33* | *с.31-33* | *Bostanov B.* |

 *- Патент РК*

|  |  |  |
| --- | --- | --- |
| *20. Патент на полезную модель «Механизированные подмости»* | *Патент №1178. Зарегистрирован в Гос. Реестре РК 20.10.1014г.* | *7c.* |

6. Научные стажировки

*В 2009г. стажировался (две недели) в США (Colorado state university).*

*Участвовал с докладами в конференциях стран дальнего зарубежья:* ***Англии (Лондон,*** *два доклада****), Японии (Токио,*** *два доклада****), Сингапур (****один доклад****), Португалия (Лиссабон,*** *один доклад****), Испания (Барселона,*** *один доклад****);***

*Участвовал с докладами в конференциях стран ближнего зарубежья:* ***Киргизстан (Бишкек,*** *два доклада****), Россия (Москва,*** *два доклада****; Улан-Удэ,*** *два доклада;* ***Нижний Новгород,*** *один доклад;* ***Казань,*** *один доклад****), Белоруссия (Минск)***

7. Электронный адрес, контактные данные (тел. раб. или дом., сот. )

*temirbekove@mail.ru**, 8701-314-8888*